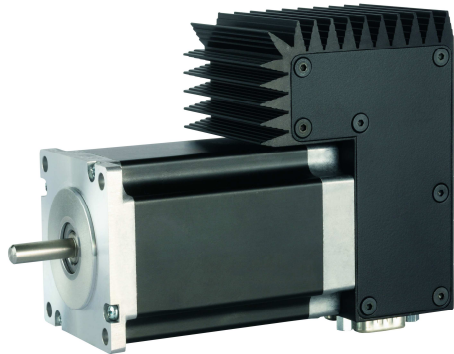


Einheit aus Schrittmotor und Steuerung Kompakt 23



Die Kompaktgeräte, sogenannte "Intelligente Achsen", entsprechen dem neuesten Stand der Technik und werden vorwiegend bei Neukonstruktionen eingesetzt, bei denen aus Kosten- und Platzgründen, eine dezentrale Antriebslösungen erforderlich ist. Die Kompaktgeräte bestehen aus einem Schrittmotor mit Positionsgeber und einer Elektronikeinheit, die eine frei programmierbare Positioniersteuerung mit Programmspeicher, Leistungsstufe, div. Ein- und Ausgänge sowie verschiedene Schnittstellen enthält. Beide Teile sind als

Einheit fest miteinander verbunden. Eine dynamische Umschaltung der Schrittauflösung sorgt für ein ruhiges und resonanzarmes Laufverhalten.

Die Steuerung gibt es zur Zeit als Basisversion mit unterschiedlichen Softwarevarianten. Zur Eingabe der Positionen gibt es ein PC Programm mit Schnittstellenumsetzer und ein Eingabegerät für Teach in. Diverse Version mit Schnittstellen wie Profibus, CANopen, RS485 und EtherCAT ist derzeit in Bearbeitung.

Das Gerät ist serienmäßig mit einem Encoder versehen, um eine Fehlermeldung (Schleppfehler) auszugeben, wenn der Antrieb mechanisch blockiert wird. Dabei verliert die Steuerung aber nicht ihre Ist-Position, solange die Steuerspannung eingeschaltet bleibt. Durch diesen Encoder besteht auch die Möglichkeit, den Referenzpunkt ohne Schalter (mechanisch) zu erkennen.

Die Steuerung ist teilweise vergossen und bietet dadurch:

- **Einen optimalen Temperaturhaushalt und**
- **größte Sicherheit gegen Vibrationen.**

Durch den erweiterten Temperaturbereich aller elektronischen Bauteile ist eine Umgebungstemperatur bis 40°C ohne Fremdbelüftung möglich.

Standardmäßig gibt es das Gerät mit Motoren von 1 Nm und 2 Nm. Durch einen Getriebeanbau kann das Drehmoment des Motors erhöht werden.

Die Anschlussspannung bei den Kompakteinheiten beträgt +24 V, 0,1 A für den Steuerteil und von +12 V bis +48 V für die Motorendstufen. Der Motorstrom ist einstellbar von 0,1 bis 3 A.

Kundenspezifische Applikationen sind durch die eingebaute "Download Funktion" des Betriebssystems und durch andere Motorgrößen einfach zu realisieren.

Verfügbare Steuerungsversionen:**Satzwahl:**

Die in der Steuerung abgelegten Sätze (max. 31) können über 5 binär kodierte Eingänge in beliebiger Reihenfolge vorgewählt und dann gestartet werden. Satz 0 und Start bedeutet Referenzpunktfahren.

Satzablauf:

Ein in der Steuerung abgelegter Programmablauf wird über den Eingang „Start“ Satz für Satz abgearbeitet.

Schutztürensteuerung:

Diese Funktion entspricht dem Satzablauf, jedoch ist hier festgelegt, wie die Steuerung bei einer Unterbrechung des Fahrbetriebes reagieren soll, ob sie nur anhält, ob sie sofort auf den Ausgangspunkt zurückfährt, oder ob sie nur einen definierten Weg zurückfährt.

Intelligente Endstufe:

Die Kompakteinheit hat keine Steuerungsfunktionen mehr, sie ist in diesem Fall eine intelligente Endstufe und benötigt ein Takt- und ein Richtungssignal.

Profibus DP in Bearbeitung:

Die Programmierung, Bedienung und Funktionsauslösung erfolgt ausschließlich über den Profibus DP.

CAN Bus in Bearbeitung:

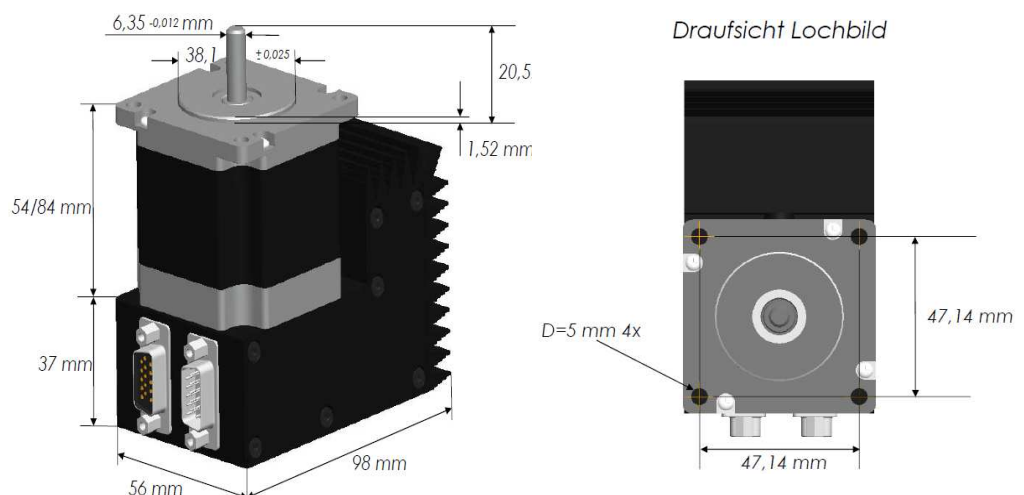
Die Programmierung, Bedienung und Funktionsauslösung erfolgt ausschließlich über den CANopen.

RS485 Bus in Bearbeitung:

Die Programmierung, Bedienung und Funktionsauslösung erfolgt ausschließlich über einen RS 485 Bus mit ASCII Zeichen.

EtherCAT in Bearbeitung:

Die Programmierung, Bedienung und Funktionsauslösung erfolgt ausschließlich über den EtherCAT.



Ausführliche Informationen erhalten Sie bei uns oder unseren Vertriebspartnern.